

U1010 控制单元 (CAN)

说明

INFOID:000000009806874

CAN (控制器局域网) 是一种用于实时通信的串行通信线路。它是一种车用的多路通信线路, 具备高的数据通信速度和很强的检错能力。车辆上装备了许多电子控制单元, 在操作过程中控制单元之间相互连接、共享信息 (并非独立的)。在 CAN 通信中, 控制单元由 2 条通信线路 (CAN-H 线路、CAN-L 线路) 连接, 这样可以利用更少的线路进行高速率的信息传送。各控制单元都能够发送 / 接收数据, 但仅选择性地读取所需要的数据。

DTC 逻辑

INFOID:000000009806875

DTC 检测逻辑

DTC	显示项目	故障检测条件	可能的原因
U1010	控制单元 (CAN)	在电动驱动智能制动单元的 CAN 控制器初始诊断中检测到故障。	电动智能制动单元

DTC 重现步骤

1. 先决条件

如果以前进行过“DTC 确认步骤”, 则应将电源开关关闭并等待至少 10 秒钟, 再进行下一测试。

>> 转至 2。

2. 检查 DTC 检测

④ 使用 CONSULT

- 将电源开关从 OFF 切换至 ON, 不踩下制动踏板。
注意:
切勿将车辆设置为就绪状态。
- 重复步骤 1 两次或更多。
注意:
确保在关闭电源开关后等待 5 秒钟或以上。
- 关闭电源开关以退出 CONSULT, 并从数据接口上断开 CONSULT。
- 关闭所有车门 (包括后背门), 检查车内灯是否关闭, 下车并在所有车门关闭的状态下等待 3 分钟。
注意:
等待时切勿操作车辆。
- 打开电源开关, 不踩下制动踏板。
注意:
切勿将车辆设置为就绪状态。
- 启动 CONSULT 和清除“制动”的自诊断结果。
- 关闭电源开关以退出 CONSULT, 并从数据接口上断开 CONSULT。
- 关闭所有车门 (包括后背门), 检查车内灯是否关闭, 下车并在所有车门关闭的状态下等待 3 分钟。
注意:
等待时切勿操作车辆。
- 打开电源开关, 不踩下制动踏板。
注意:
切勿将车辆设置为就绪状态。
- 踩下制动踏板 100 mm (3.94 in) 或以上, 并保持该位置 5 秒钟或以上。
- 松开制动踏板。
- 启动 CONSULT 并执行“制动”自诊断。

是否检测到 DTC“U1010”?

- 是 >> 转至 [BR-442. " 诊断步骤 "](#)。
- 否 >> 检查结束

诊断步骤

INFOID:000000009806876

1. 检查自诊断结果

检查针脚端子和电动驱动智能制动单元线束接头是否故障。

检查结果是否正常？

- 是 >> 更换电动智能制动单元。请参见 [BR-500, "拆卸和安装"](#)。
- 否 >> 修理或更换检测到故障的零件。